(19)日本国特許庁(JP) (12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平6-183248

(43)公開日 平成6年(1994)7月5日

(51)Int.Cl.⁵

(22)出願日

識別記号 庁内整理番号 FΙ

技術表示箇所

B 6 0 H 1/00

103 P

審査請求 未請求 請求項の数1(全 8 頁)

平成 4 年(1992)12月22日

(71)出願人 000004260

日本電装株式会社

愛知県刈谷市昭和町1丁目1番地

(72)発明者 知識 博隆

愛知県刈谷市昭和町1丁目1番地 日本電

装株式会社内

(72)発明者 野木森 正樹

愛知県刈谷市昭和町1丁目1番地 日本電

装株式会社内

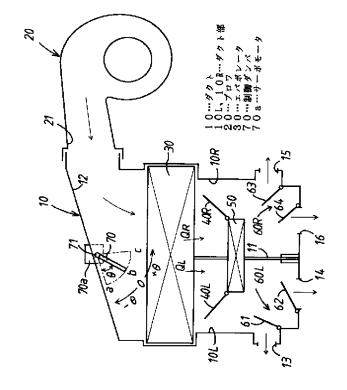
(74)代理人 弁理士 長谷 照一

(54)【発明の名称】 空調装置

(57)【要約】

【目的】空調装置において、単一のブロワの採用のもと に、簡単な構成を付加して、その2方向への各吹出口か らの各吹出風量を相互に独立的に制御する。

【構成】制御ダンパ70がダクト10の導入部12の内 壁中間部位に回転可能に設けられている。この制御ダン パ70が、その開度に応じてブロワ20からの送風空気 流の各ダクト部1 OL、1 ORへの流入量を制御する。



【特許請求の範囲】

【請求項1】室内の2つのゾーンへ導通する2つのダク トと、

前記2つのダクトを介して室内へ空気を送風する送風手 段と、

前記2つのダクトの分岐点に設けられ、開度変化可能なダンパと、

このダンパを駆動するダンパ駆動手段と、

前記2つのゾーンへの各必要吹出風量を決定する必要吹出風量決定手段と、

この2つの必要吹出風量に基づいて前記ダンパ駆動手段 を制御する制御手段とを備えることを特徴とする空調装 置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】本発明は、車両その他各種建造物 に採用するに適した空調装置に関する。

[0002]

【従来の技術】従来、例えば、車両用センター置きユニット型空調装置においては、運転席側及び補助席側の各吹出口から吹き出す各空気流の量を相互に独立的に制御しようとする場合、ブロワ、エアミックスダンパ及び吹出モード切り換え機構がそれぞれ2セットずつ必要とされていた。

[0003]

【発明が解決しようとする課題】しかしながら、このような構成においては、車両への設置スペースやコスト等との関係上、ブロワは1個しか設置できないことが多いため、上述のような各吹出口からの各吹出空気流の量の独立制御をおこなうことができないという実情にあった。

【0004】そこで、本発明は、このようなことに対処すべく、各種の空調装置において、単一のブロワの採用のもとに、簡単な構成を付加して、その2方向への各吹出口からの各吹出風量を独立的に制御できるようにしようとするものである。

[0005]

【課題を解決するための手段】上記課題の解決にあたり、本発明の構成は、図1にて示すように、室内の2つのゾーンへ導通する2つのダクト1、2と、2つのダクト1、2を介して室内へ空気を送風する送風手段3と、2つのダクト1、2の分岐点に設けられ、開度変化可能なダンパ4と、このダンパ4を駆動するダンパ駆動手段5と、前記2つのゾーンへの各必要吹出風量を決定する必要吹出風量決定手段6と、この2つの必要吹出風量に基づいてダンパ駆動手段5を制御する制御手段7とを備えるようにしたことにある。

[0006]

【発明の作用・効果】このように本発明を構成したこと は、ダクト部 10R のフェイス吹出口 16 を開閉可能に により、必要吹出風量決定手段 6 が前記 2 つのゾーンへ 50 設けられている。しかして、各吹出口開閉ダンパ 61、

の必要吹出風量を決定すると、制御手段7が、同2つの ゾーンへの必要吹出風量に基づいてダンパ駆動手段5を 制御し、このダンパ駆動手段5がダンパ4の開度を制御 する。これにより、各ダクト1、2を介し室内の異なる ゾーンへ吹き出す風量がダンパ4の制御開度により相互 に独立的に制御される。従って、ダンパ4という簡単な 構成要件の付加によって、各異なるゾーンへの独立的な 空調が単一の送風手段3でもって可能となる。

2

[0007]

10 【実施例】以下、本発明の一実施例を図面により説明すると、図2は、車両用センター置きユニット型空調装置に本発明が適用された例を示している。この空調装置はダクト10を備えており、このダクト10の後流部内には、隔壁11が同後流部の軸方向に沿い配設されて左側ダクト部10L及び右側ダクト部10Rを区画形成している。また、ダクト10の導入部12には、ブロワ20がその送風口21にて連結されており、このブロワ20は、そのブロワモータMの作動に応じ、当該車両の車室内からの空気流或いは外気流を導入して送風口21から ダクト10内にその導入部12を通し送風する。ダクト10の中間部位内にはエバポレータ30が配設されており、このエバボレータ30は、ブロワ20からの送風空気流を冷却して両ダクト部10L、10R内に流動させる

【0008】各エアミックスダンパ40L、40Rは、各 ダクト部10L、10R内にそれぞれ配設されており、これら各エアミックスダンパ40L、40Rは、隔壁11の 中間部位を通し両ダクト部10L、10Rの各中央に亘り 配設したヒータコア50の左右各隅角部に揺動可能にそ 30 れぞれ軸支されている。これら各エアミックスダンパ40L、40Rは、各サーボモータ40La、40Raにより それぞれ駆動されて、その各開度に応じて、各ダクト部10L、10R内への流入空気流のヒータコア50への流入量及び同ヒータコア50に対するバイパス量を調整する。ヒータコア50はその流入空気流を加熱して後流側へ流動させる。

【0009】ダクト部10Lの吹出部内には、吹出モード切り換え機構60Lが配設されており、一方、ダクト部10Rの吹出部内には、吹出モード切り換え機構60Rが配設されている。吹出モード切り換え機構60Lは、一対の吹出口開閉ダンパ61、62を備えており、吹出口開閉ダンパ61は、ダクト部10Lのフット吹出口13を開閉可能に設けられ、一方、吹出口開閉ダンパ62は、ダクト部10Lのフェイス吹出口14を開閉可能に設けられている。吹出モード切り換え機構60Rは、一対の吹出口開閉ダンパ63、64を備えており、吹出口開閉ダンパ63は、ダクト部10Rのフット吹出口15を開閉可能に設けられ、一方、吹出口開閉ダンパ64は、ダクト部10Rのフェイス吹出口16を開閉可能に設けられ、一方、吹出口開閉ダンパ64

62、63、64は、各サーボモータ61a、62a、63a、64a(図3参照)により駆動されてフエイス吹出口13、フット吹出口14、フエイス吹出口15、フット吹出口16をそれぞれ開閉する。但し、フット吹出口13及びフェイス吹出口14は、助手席の着座乗員の脚部及び頭部に向けそれぞれ開口している。一方、フット吹出口15及びフェイス吹出口16は、運転席の着座乗員の脚部及び頭部に向けそれぞれ開口している。

【0010】ダクト10の導入部12の内壁中間部位に は、本発明の要部を構成する制御ダンパ70が、その回 10 転軸71にて、回転可能に軸支されており、この制御ダ ンパ70は、サーボモータ70aにより駆動されて、そ の開度 θ に応じ、ブロワ20からエバポレータ30を介 する各ダクト部1 OL、1 OR内への各冷却空気流の流入 量を調整する。かかる場合、制御ダンパ70が図2にて 図示実線の中央開度位置bにあるとき、開度 θ は、 θ = O(度)をとり、各ダクト部1OL、1ORへの冷却空気 流の流入量を等しくする量に対応する。また、制御ダン パ70が図4(A)にて図示実線の左側開度位置aにあ るとき、開度 θ は、 $\theta = -\alpha$ (度)をとり、ダクト部1 OLへの冷却空気流の流入量を、ダクト部1ORへの冷却 空気流の流入量よりも所定量多くする量に対応する。一 方、制御ダンパ7 Oが図4 (B) にて図示実線の右側開 度位置 c にあるとき、開度 θ は、 $\theta = +\alpha$ (度)をと り、ダクト部1ORへの冷却空気流の流入量を、ダクト 部10Lへの冷却空気流の流入量よりも所定量多くする 量に対応する。

【0011】次に、空調装置の電気回路構成について図 3を参照して説明すると、空調スイッチ80は空調装置 を作動させるとき操作されて操作信号を発生する。温度 設定器90は、当該車両の車室内の所望の温度を設定し 設定温信号を発生する。内気温センサ100は、車室内 の左右中央の温度を検出し内気温検出信号を発生する。 外気温センサ110は当該車両の外側の温度を検出し外 気温検出信号を発生する。日射センサ120は車室内左 側部への入射日射量を検出し左側日射検出信号を発生す る。一方、日射センサ130は車室内右側部への入射日 射量を検出し右側日射検出信号を発生する。A-D変換 器140は温度設定器100からの設定温信号、内気温 センサ110からの内気温検出信号、外気温センサ12 〇からの外気温検出信号、日射センサ120からの左側 日射検出信号及び日射センサ130からの右側日射検出 信号を設定温Tset、内気温Tr、外気温Tam、左側日射 量TSL及び右側日射量TSRにそれぞれディジタル変換す る。

【0012】マイクロコンピュータ150は、コンピュータプログラムを、図5及び図6にて示すフローチャートに従い、空調スイッチ80及びA-D変換器140と協働により実行し、この実行中において、 ブロワモータM及び各サーボモータ40La、40Ra、61a、

4

62a、63a、64a及び70aにそれぞれ接続した各駆動回路170a~170gを駆動制御するに必要な演算処理をする。但し、上述のコンピュータプログラムはマイクロコンピュータ150のROMに予め記憶されている。また、マイクロコンピュータ150は当該車両のバッテリからイグニッションスイッチを介し給電されて作動状態とまり、空調スイッチ80からの操作信号に応答してコンピュータプログラムの実行を開始する。

【0013】このように構成した本実施例において、マイクロコンピュータ150が前記バッテリからの給電のもとに作動状態となり、空調スイッチ80からの操作信号に応答して図5及び図6のフローチャートに従い、コンピュータプログラムの実行をステップ200にて開始すれば、同マイクロコンピュータ150が、ステップ210にて、初期化の処理をし、ステップ220にて、A一D変換器140から設定温Tset、内気温Tr、外気温Tam、左側日射量TSL及び右側日射量TSRを入力される。ついで、マイクロコンピュータ150が、ステップ230にて、次の数1による関係式に基づき設定温Tset、内気温Tr、外気温Tam及び左側日射量TSLに応じてダクト部10Lからの吹出空気流の必要吹出温度TAOLを演算する。

[0014]

【数1】TAOL=Kset・Tset-Kr・Tr-Kam・Tam -KS・TSL+C

但し、この関係式において、Kset、Kr、Kam、KS は ゲインを表し、また、Cは定数を表し、マイクロコンピュータ150のROMに予め記憶されている。

【0015】ついで、マイクロコンピュータ150が、ステップ240にて、ダクト部10Lからの吹出風量QLに対応するモータ電圧VLと同ダクト部10Lからの吹出空気流の必要吹出温度TAOLとの間の関係を表すVLーTAOLデータ(図7(A)参照)に基づきモータ電圧VLをステップ230における演算必要吹出温度TAOLに応じ演算する。ついで、マイクロコンピュータ150が、ステップ250にて、モータ電圧VLと吹出風量QLとの関係を表すVLーQLデータ(図8(A)参照)に基づきステップ240におけるモータ電圧VLに応じて吹出風量QLを演算する。但し、モータ電圧VLは、吹出風量QLを演算する。但し、モータ電圧VLは、吹出風量Qも0に対応するブロワモータMへの印加電圧に相当する。また、VLーQLデータは、VLーTAOLデータと共に、マイクロコンピュータ150のROMに予め記憶されている。

【0016】然る後、マイクロコンピュータ150が、ステップ260にて、次の数2による関係式に基づき設定温Tset、内気温Tr、外気温Tam及び右側日射量TSRに応じてダクト部10Rからの吹出空気流の必要吹出温度TAORを演算する。

[0017]

50 【数2】TAOR=Kset·Tset-Kr·Tr-Kam·Tam

5

 $-KS \cdot TSR + C$

但し、この関係式はマイクロコンピュータ150のRO Mに予め記憶されている。

【0018】ついで、マイクロコンピュータ150が、 ステップ270にて、ダクト部10Rからの吹出風量QR と同ダクト部1ORからの吹出空気流に対応するモータ 電圧VRと必要吹出温度TAORとの間の関係を表すVRー TAORデータ(図7(B)参照)に基づきモータ電圧VR をステップ260における演算必要吹出温度TAOR に 応じ演算する。ついで、マイクロコンピュータ150 が、ステップ280にて、モータ電圧VRと吹出風量QR との関係を表すVR-QRデータ(図8(B)参照)に基 づきステップ270におけるモータ電圧VRに応じて吹 出風量QRを演算する。但し、モータ電圧VRは、吹出風 量QRに対応するブロワモータMへの印加電圧に相当す る。また、VR-QRデータは、VR-TAORデータと共 に、マイクロコンピュータ150のROMに予め記憶さ れている。

【0019】このようにしてステップ280における演 算処理が終了すると、マイクロコンピュータ150が、 ステップ290にて、総吹出風量QTを、ステップ25 ○での吹出風量QL及びステップ280での吹出風量QR の加算によって求め、総吹出風量QTと目標モータ電圧 Voとの関係を表すQT-Voデータ(図8(C)参照) に基づき演算総吹出風量QTに応じて目標モータ電圧Vo を演算する。かかる場合、VL=3(V)及びVR=9 (V)であれば、QL=QL3、QR=QR9及びQT はこれ らVL=3(V)及VR=9(V)に応じて定まるの で、これに対応してVoが定まる(図7、図8(A) (B)及び図9(A)参照)。

【0020】ついで、マイクロコンピュータ150が、 ステップ300にて、ステップ250における吹出風量 QL 及びステップ280における吹出風量QRに基づき {QL/(QL+QR)} を演算し、{QL/(QL+Q R) $\}$ と制御ダンパ70の目標開度 θ o との関係を表す 制御ダンパ開度データ(図9(A)参照)に基づき、演 算した {QL/(QL+QR)} に応じて、制御ダンパ7 Oの目標開度 θ oを決定する。かかる場合、QL=QL3及びQR=QR9に基づき {QL/(QL+QR)}が演算さ れれば、 $\theta \circ = +\beta$ である。但し、前記制御ダンパ開度 データはマイクロコンピュータ150のROMに予め記 憶されている。

【0021】ステップ300における演算処理後、マイ クロコンピュータ150が、ステップ310にて、制御 ダンパ70の現実の開度 θ を目標開度 θ o=+ β にする に必要な制御ダンパ開度出力信号を発生し、かつ、ステ ップ320にて、ブロワモータMへの印加電圧を目標モ ータ電圧Vo にするに必要なモータ出力信号を発生す る。すると、サーボモータ70aが、マイクロコンピュ ータ150からの制御ダンパ開度出力信号に基づき駆動 50 決定し、制御ダンパ70の目標開度 θ 0を図9(A)の

回路170gにより駆動されて制御ダンパ70を目標開 度 θ o=+ β に制御する。また、ブロワモータMがマイ クロコンピュータ150からのモータ出力信号に基づき

駆動回路160により目標モータ電圧Voにて駆動され る。このため、ブロワ20が、ステップ290における 演算総吹出風量QT に相当する量でもって、空気流をエ アダクト10内に導入部12を通して送風する。

6

【0022】すると、制御ダンパ70が目標開度 θ o= +β に制御されているため、送風量のうち、ダクト部 10 1 OLへの流入風量が、ダクト部 1 ORへの流入風量より も、 $+\beta$ に対応する量だけ多くなるように、制御ダンパ 70により流量の割り振り制御をなされて、送風空気流 がエバポレータ30に流入して冷却される。

【0023】ステップ320における演算処理後、マイ クロコンピュータ150が、次の空調演算処理ルーティ ン330にて、両エアミックスダンパ40L、40Rの各 目標開度を各必要吹出温度TAOL、TAORに基づきそれぞ れ演算し、両吹出モード切り換え機構6 OL、6 ORの各 吹出モードを決定して、これら演算目標開度及び決定吹 出モードをそれぞれ出力する。すると、各サーボモータ 40La、40Raが、マイクロコンピュータ150から の各演算目標開度に基づき各駆動回路170a、170 bにより駆動されて各エアミックスダンパ4 OL 、40 R を各演算目標開度に向けて駆動する。また、各サーボ モータ61a、62aが、マイクロコンピュータ150 からの各決定吹出モードに基づき各駆動回路170c、 170 dにより駆動されて各吹出口開閉ダンパ61、6 2を各決定吹出モードに向けて駆動し、一方、各サーボ モータ63a、64aが、マイクロコンピュータ150 30 からの各決定吹出モードに基づき各駆動回路170 e、 170fにより駆動されて各吹出口開閉ダンパ63、6 4を各決定吹出モードに向けて駆動する。

【0024】このため、ダクト部10Lへ流量QLでもっ てエバポレータ30から流入する冷却空気流が、エアミ ックスダンパ4 OL の目標開度に応じてヒータコア50 の左側部により部分的に加熱されて吹出モード切り換え 機構60Lを介し両吹出口13、14の一方から車室内 に吹き出し、一方、ダクト部10Rへ流量QRでもってエ バポレータ30から流入する冷却空気流が、エアミック スダンパ4 OR の目標開度に応じてヒータコア50の右 側部により部分的に加熱されて吹出モード切り換え機構 6 OR を介し両吹出口15、16の一方から車室内に吹

【0025】以上説明したように、各モータ電圧VL、 VRを図7の各データから各必要吹出温度TAOL、TAOR に基づき独立的に決定し、各吹出風量QL、QRを図8 (A)、(B)の各データから各モータ電圧VL、VRに 基づき独立的に決定し、目標モータ電圧Vo を図8 (C)のデータから各吹出風量QL、QRの総和に基づき

【0026】また、本発明の実施にあたっては、ダンパスイッチ機構を採用し、このダンパスイッチ機構から、その操作により、制御ダンパ70を中央開度位置b、左側開度位置a或いは右側開度位置cに駆動するとき、中央開度位置指令信号を発生させるようにして、これらいずれかの信号により、ステップ300にて制御ダンパ70の目標開度を決定するようにして実施してもよい。これにより、各ダクト部10L、10Rからの吹出風量を、乗員の好みに応じた前記ダンパスイッチ機構の操作でもって、独立的に制御し得る。

【0027】また、前記実施例においては、各日射センサ120、130を採用して各必要吹出温度TAOL、TAORをそれぞれ演算するようにしたが、これに代えて、車室内の左右中央に設けた単一の日射センサの採用のもとに各必要吹出温度TAOL、TAORをそれぞれ演算するようにして実施してもよい。また、内気温センサ100は、車室内の左右両側部にそれぞれ設けて本発明を実施してもよい。

【0028】また、本発明の実施にあたっては、図7の各データに代えて、図9(B)にて示すモータ電圧と

 $\{ (TAOL + TAOR) / 2 \}$ との関係を示すデータを採用し、このデータにより、各ダクト部1OL、1ORからの吹出風量を平等に制御するようにして実施してもよい。

8

【0029】また、本発明の実施にあたっては、車両用 空調装置に限ることなく、一般建造物内の二カ所の空調 を行うようにした空調装置等に本発明を適用して実施し てもよい。

【図面の簡単な説明】

【図1】特許請求の範囲の記載に対応する対応図である

【図2】本発明を適用した車両用センター置きユニット型空調装置の概略断面図である。

【図3】同空調装置のためのブロック図である。

【図4】同空調装置における制御ダンパの開度に応じた 各空気流の吹出状態の説明図である。

【図5】図3のマイクロコンピュータの作用を表すフローチャートの前段部である。

【図6】同フローチャートの後段部である。

【図7】必要吹出温度TAOLとモータ電圧VLとの関係及 20 び必要吹出温度TAOLRとモータ電圧VRとの関係をそれ ぞれ示すグラフである。

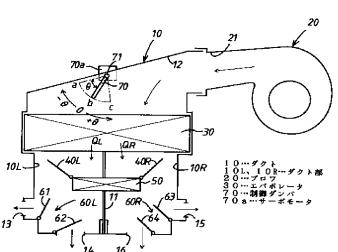
【図8】吹出風量QLとモータ電圧VLとの関係、吹出風量QRとモータ電圧VRとの関係及び総吹出風量QTと目標モータ電圧Voとの関係をそれぞれ示すグラフである。

【図9】 $\{QL/(QL+QR)\}$ と目標モータ電圧Vobleの関係及Voble図7の各データの変形例を示すグラフである。

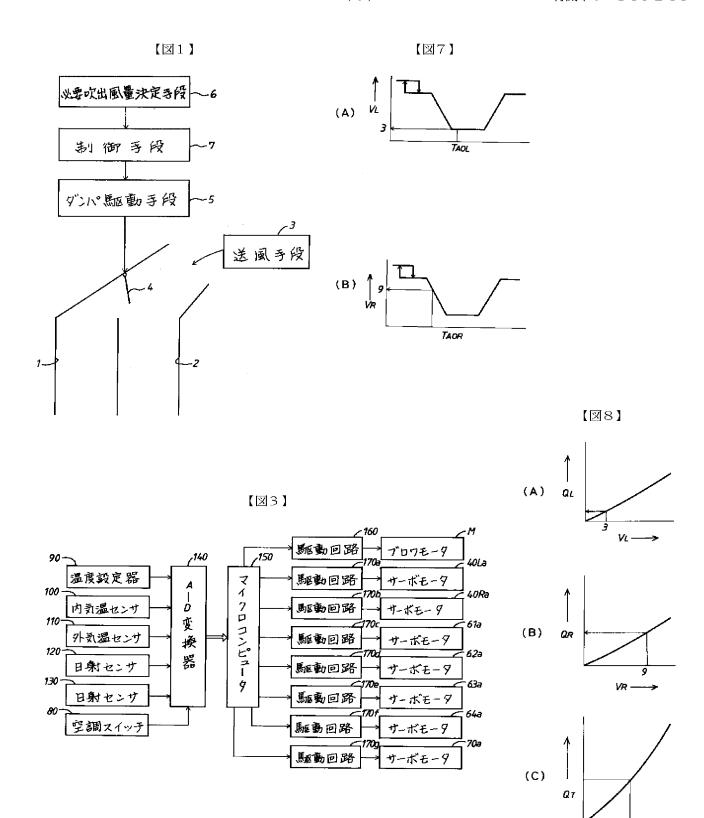
【符号の説明】

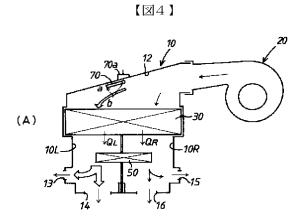
30 10…ダクト、10L、10R…ダクト部、20…ブロワ、30…エバポレータ、70…制御ダンパ、70a…サーボモータ、150…マイクロコンピュータ、160、170g…駆動回路、M…ブロワモータ。

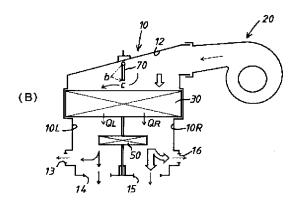
【図2】

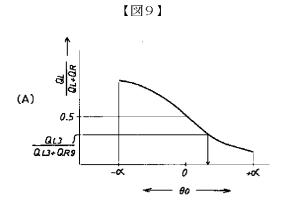


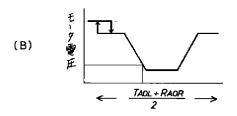
V0 --->

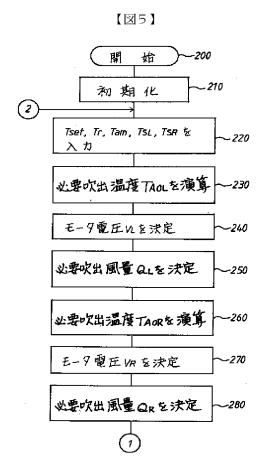




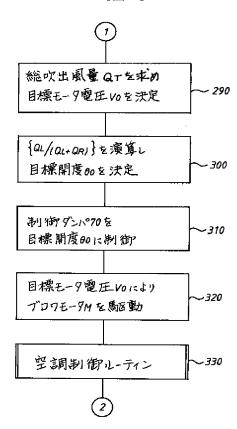












PAT-NO: JP406183248A

DOCUMENT-IDENTIFIER: JP 06183248 A

TITLE: AIR CONDITIONER

PUBN-DATE: July 5, 1994

INVENTOR-INFORMATION:

NAME COUNTRY

CHISHIKI, HIROTAKA NOGIMORI, MASAKI

ASSIGNEE-INFORMATION:

NAME COUNTRY

NIPPONDENSO CO LTD N/A

APPL-NO: JP04342320

APPL-DATE: December 22, 1992

INT-CL (IPC): B60H001/00

ABSTRACT:

PURPOSE: To control each blowout air quantity from each blowout hole to two directions mutually independently by adding a simple structure under the adaptation of a single blower in an air conditioner.

CONSTITUTION: A control damper 70 is rotatably provided in the inner wall middle position of the inlet part 12 of a duct 10. The control damper 70 controls the intake quantity to each duct part 10L, 10R of the air flow from a blower 2 according to its opening.

COPYRIGHT: (C)1994, JPO& Japio